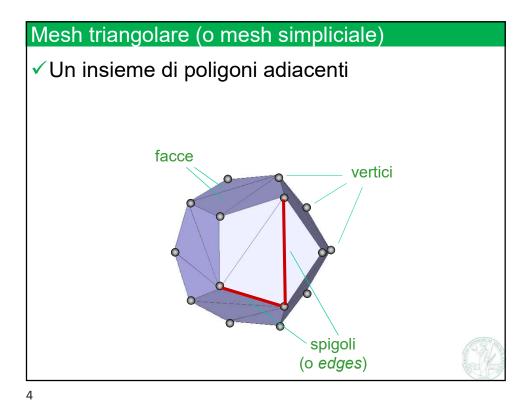


Una (imperfetta) categorizzazione dei tipi di modelli digitali 3D					
		ELEMENTI DISCRETI			
		regolari «a griglia»	semi-regola elementi simpliciali	ri o irregolari elementi non simpliciali	CONTINUI
SUPERFICIALI	2-manifold	Height Field		Polygonal Mesh	Subdivision surface
	«rappresenta una vera superficie»	Range Scan (Geometry Images)	Triangle Mesh	Quad-Mesh Quad dominant Mesh	Parametric Surface (es. B- splines)
	non-manifold «non rappresenta una sup»	Set di Range Scan	Point Cloud		
VOLUM ETRICI	(3-manifold)	Voxels Solid Textures	Tetra Mesh	Hexa Mesh	Implicit model (es. CSG)

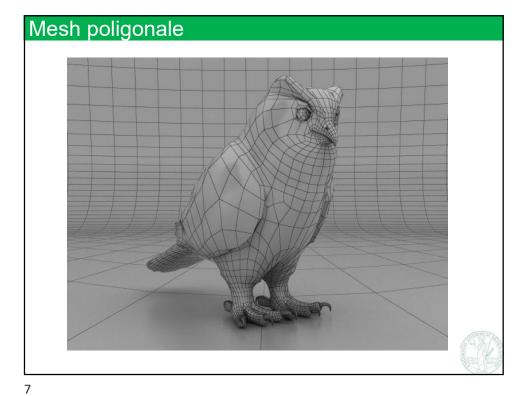
3



Polygonal Mesh (mesh poligonale)

- ✓ Superficie approssimata da "facce" poligonali ⇒adiacenti («incollate») lato a lato
- ✓ Rappresentazione "lineare a tratti" delle superfici
- ✓ II modello 3D digitale più diffuso!
 - ⇒spesso (per es, nei games) è un *sinonimo* di modello 3D
 - ⇒E' GPU friendly: le schede video sono pensate per renderizzare le mesh (attraverso uno specifico algoritmo, che vedremo nella 2° metà del corso: raterization-based)

5



Mesh di poligonale: struttura dati

✓ Componenti:

⇒geometria

- i vertici, ciascuno con pos (x,y,z)
- un campionamento della superficie!

⇒connettività (detta anche: "topologia")

- · come sono connessi i vertici
- · ogni poligono connette alcuni vertici

⇒attributi

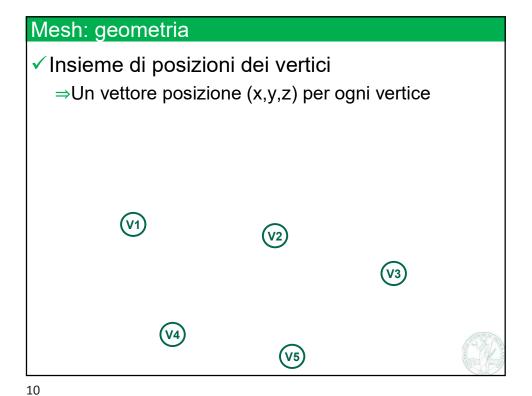
- Definiti sulla superficie
- es: colore, normali, UV, (indice di) materiali, ...



3

9

4

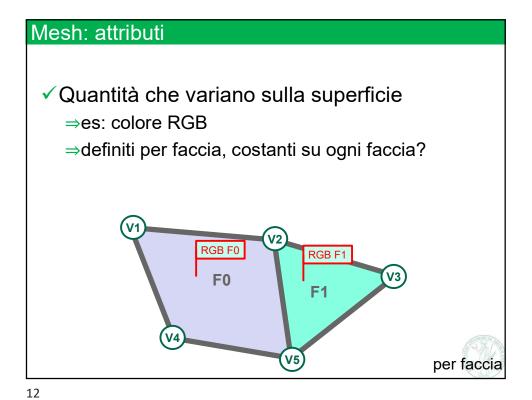


Mesh: connettività (o topologia)

✓ Facce

⇒ poligoni che connettono fra loro i vertici
⇒ simile a: nodi connessi da archi, in un grafo

5



Mesh: attributi

✓ Quantità che variano sulla superficie

⇒ Campionati per vertice, interpolati nelle facce

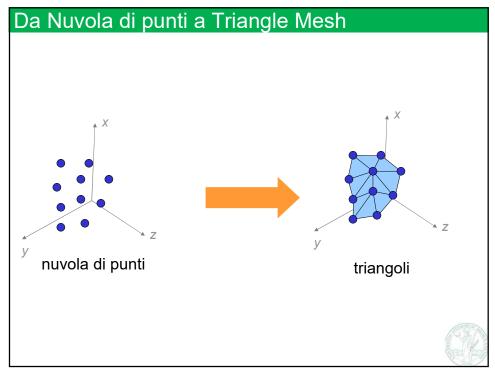
RGB1

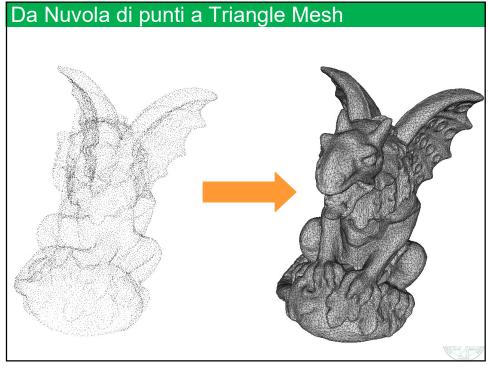
V2

RGB3

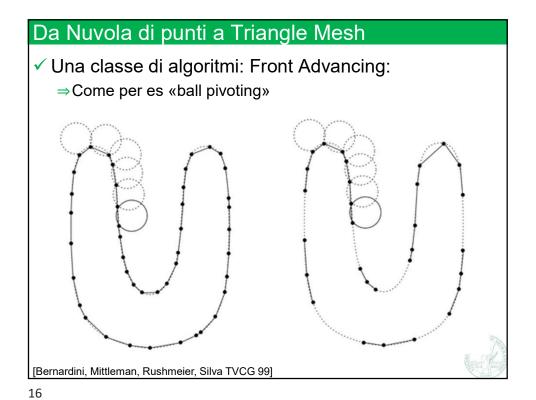
V3

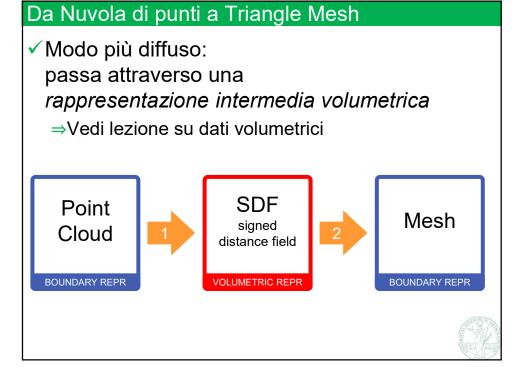
per vertice

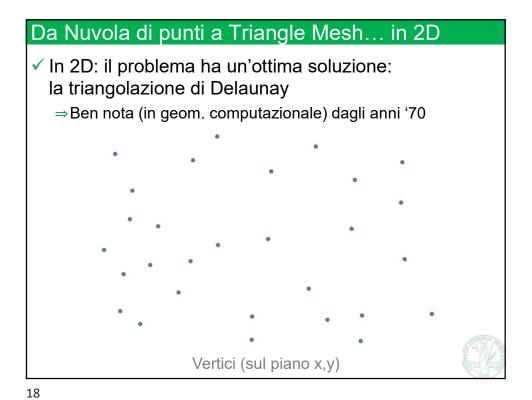




15





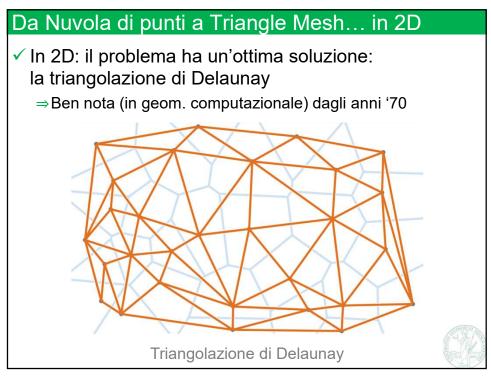


Da Nuvola di punti a Triangle Mesh... in 2D

✓ In 2D: il problema ha un'ottima soluzione:
la triangolazione di Delaunay

⇒ Ben nota (in geom. computazionale) dagli anni '70

Diagramma di Voronoi



Triangolazione di Delaunay +

- ✓ Diagramma di Voronoi
 - ⇒Una scomposizione in regioni di piano indotta da n punti 2D (detti "seed") s_0 , s_1 , s_2 ,
 - ⇒Ogni seed produce una regione
 - \Rightarrow Una regione di un seed \mathbf{s}_i : insieme di punti \mathbf{p} del piano che sono più vicini a \mathbf{s}_i che ad ogni altro seed
- ✓ Triangolazione di Delaunay
 - ⇒II "duale" di un diagramma di Voronoi cioè:
 - ⇒La connettività ottenuta connettendo con un edge ogni coppia di seed di regioni confinanti
 - ⇒Si ottiene una triangolazione con ottime proprietà, come ad esempio: il circocentro che inscrive ogni triangolo non include nessun altro seed

21

Da Nuvola di punti a Triangle Mesh: sommario

- ✓ Alcuni metodi aggiungono solo la connettività
 - ⇒la nuvola di punti costituisce già la geometria della mesh
 - ⇒Front Advancing, come Ball Pivoting
 - ⇒In 2D: Delaunay triangulation (da Voronoi diagram)
- ✓ Altri metodi ricampionano anche i vertici
 - ⇒Uso di rappresentazioni volumetriche intermedie
 - ⇒vedi lez. dati volumetrici: "Poisson Reconstruction"
 - ⇒Utile, quando la una nuvola di punti è affetta da errori e outlier
 - ⇒In pratica, questi metodi consentono di ottenere denoising e outlier removal come effetto collaterale

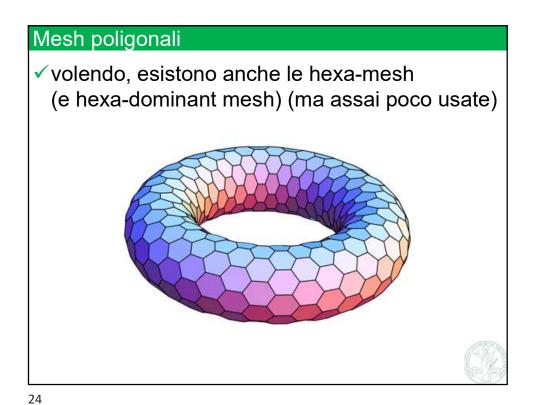
22

Mesh poligonali

I poligoni possono essere:

- ✓ triangoli:
 - ⇒Triangular mesh, o tri-mesh, o "mesh simpliciale"
- ✓ quadrilateri (nello slang della CG: "quads")
 - ⇒Quad-qesh (a volte pure-quad mesh)
- ✓ quasi tutti quadrilateri
 (ma alcuni triangoli, pentagoni, etc)
 - ⇒ho una "quad-dominant" mesh
- ✓ poligoni generici (triangoli, quadrilateri, pentagoni, esagoni, etc)
 - ⇒mesh poligonale (generica)

23



Mesh Polionali: risoluzione

✓ Risoluzione:

il numero di facce (o di vertici) che compongono la mesh

- ⇒Hi-res: più accuratezza
- ⇒Low-res: più efficienza
- ⇒ Mesh low res: detta anche low-poly mesh

num facce lineare con num vertici. Statisticamente:

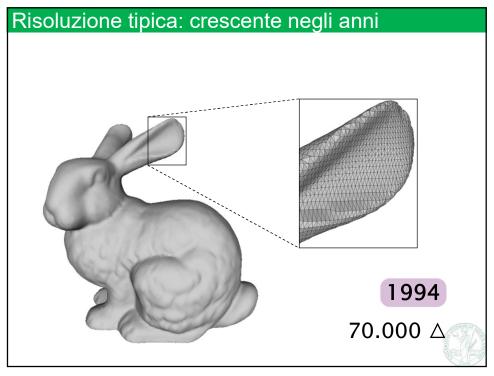
per tri-mesh:

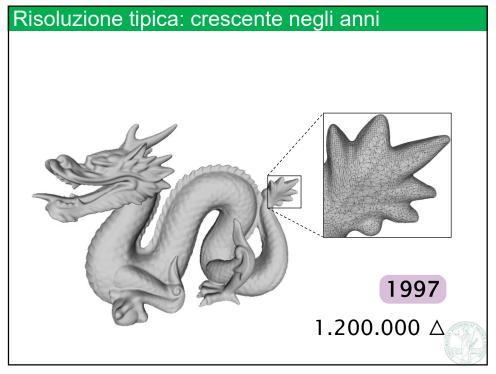
num facce \cong 2 × num vertici per quad-mesh:

num facce ≅ num vertici

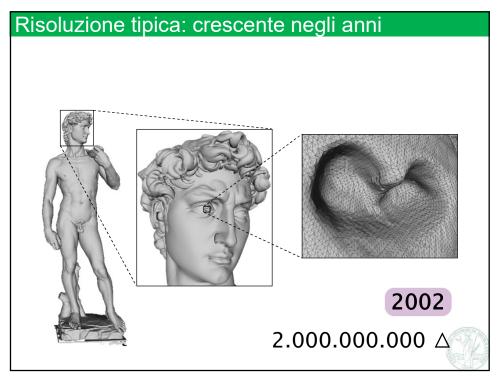
- ⇒La risoluzione di una mesh può essere adattiva: tassellamento più fine (campionamento più fitto) dove necessario
 - Per es, dove la curvatura della mesh è alta Dove la mesh è piatta, bastano meno triangoli
 - Per paragone: la risoluzione di una immagine rasterizzata non è adattiva (rate costante di num pixel per unità di superficie)

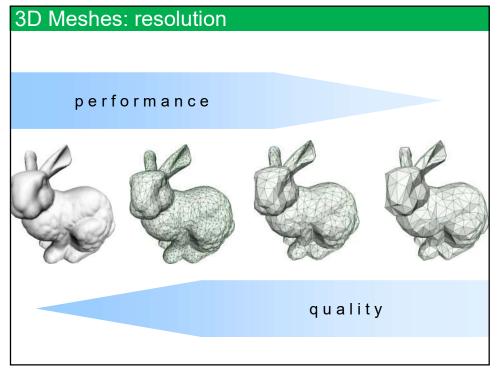
25





27





29

Mesh Polionali: risoluzione

- ✓ La risoluzione di una mesh può essere adattiva: tassellamento più fine (campionamento più fitto) dove necessario
 - ⇒Per es: dove la curvatura della mesh è alta: più triangoli; dove invece la mesh è piatta, meno triangoli
 - ⇒Per es: dove la mesh è semanticamente importante (es sul volto di un personaggio): più triangoli



30

3D Meshes: risoluzione adattiva

31

Mesh Triangolare o Tri-meshes

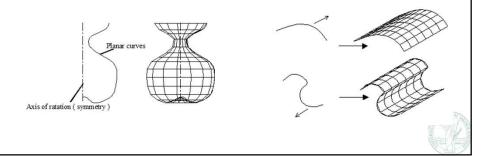
- ✓ Vantaggio: le facce sono sempre planari
 - ⇒Perché tre punti nello spazio sono sempre co-planari
 - ⇒ matematicamente: la mehs è una una approssimazione "lineare a tratti" della superficie che stiamo rappresentando
 - ⇒Come una linea curva può essre approssimata da *segmenti* dritti, una superficie curva può essere approssimata da *triangoli* piatti
- ✓ Per questo, detta anche mesh simpliciale
- ✓ Di gran lunga il tipo di mesh più diffuso nel rendering
 - ⇒ Vantaggio: GPU hardware support (come vedremo)
 - ⇒Cioè, questo dipo di mesh può essere renderizzato dalla GPU
 - ⇒altri poligoni vengono scomposti in triangoli!



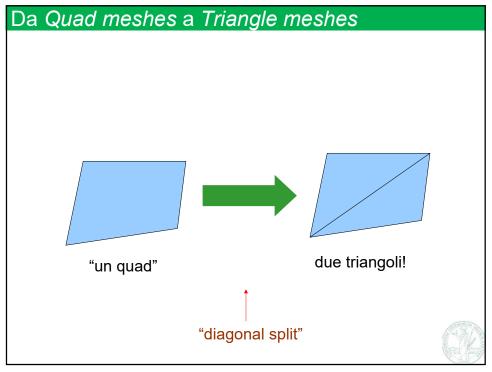
32

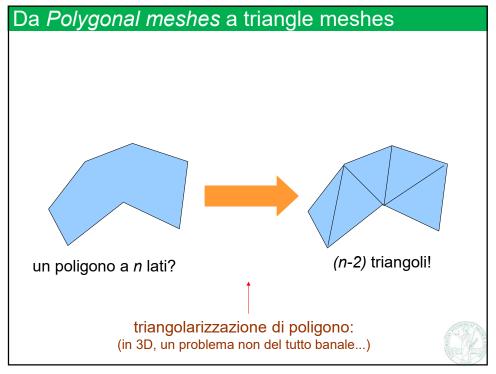
Pure quad-mesh

- ✓ Generalmente, più difficili da generare automaticamente
 - ⇒Ma molto usate da artisti e modellatori (ad esempio, nel CAD)
 - ⇒Per esempio, superfici «di spazzata»



33





36

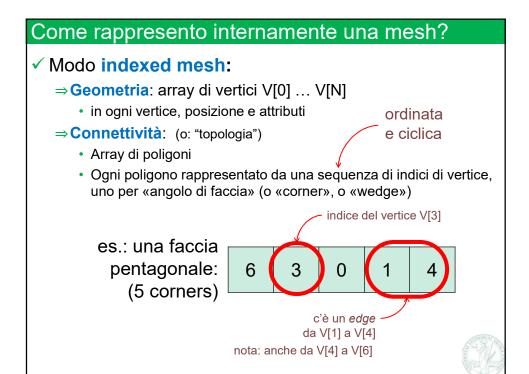
Come rappresento internamente una mesh?

Modo diretto: (anche detto: zuppa di triangoli)

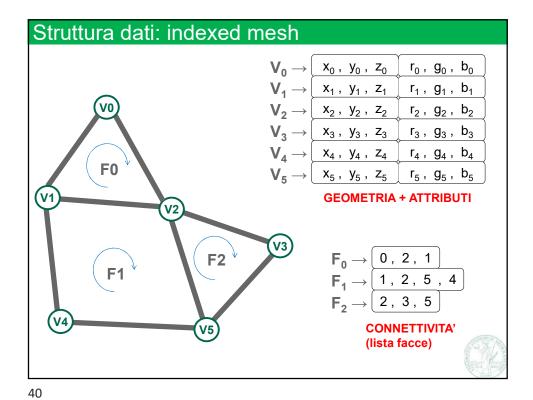
- ✓ un lungo vettore di poligoni
 - ⇒per ogni poligono (di n lati):è un vettore di n vertici:
 - posizione (x,y,z)
 - attributi (colore r,g,b, e/o altro)
- ✓ Grosso difetto: replicazione dei vertici!
 - ⇒poco efficiente in spazio
 - ⇒complicato fare updates
 - (bisogna mantenere le copie uguali durante il processing)
- ✓ Metodo non molto usato

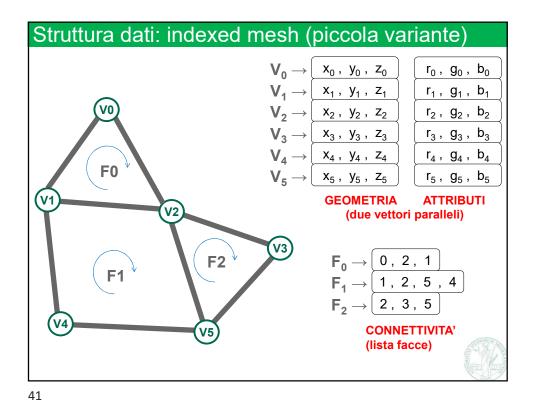


38



39





```
class Vertex {
    vec3 pos;
};

class Face{
    vector<int> vertexIndex;
    rgb color;    /* attribute 1 */
    vec3 normal;    /* attribute 2 */
};

class Mesh{
    vector<Vertex> vert;    /* geom + attr */
    vector<Face> face;    /* connettivita' */
};
```

Indexed mesh: as a class (here: in C++)

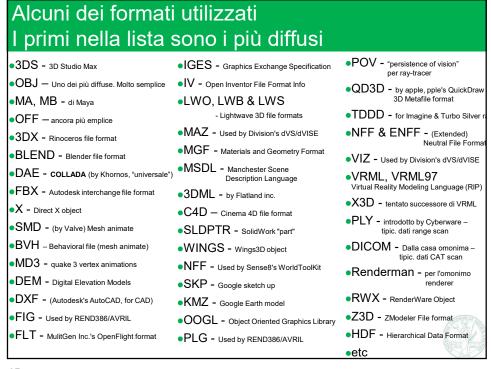
```
class Vertex {
  vec3 pos;
  rgb color;  /* attribute 1 */
};

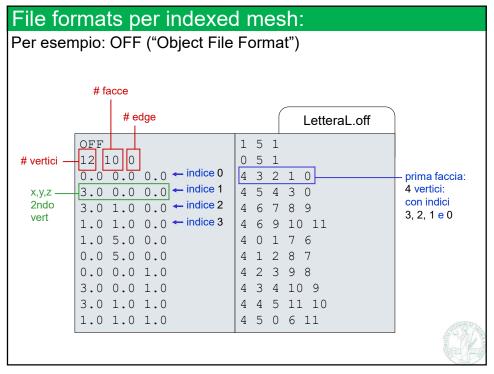
class Face{
  int vertexIndex[4];
  vec3 normal; /* attribute 2 */
};

class Mesh{
  vector<Vertex> vert; /* geom + attr */
  vector<Face> face; /* connettivita' */
};
```

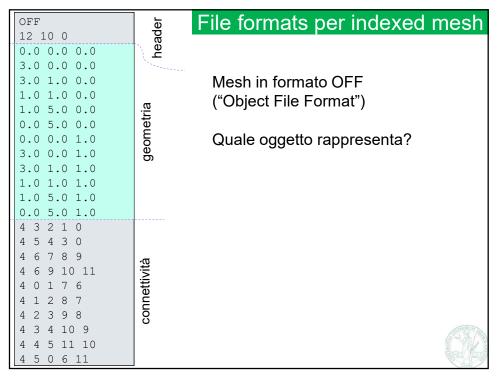
Esempio di una variante: normali memorizzate per faccia, e la mesh è pure-quad (4 indici di vertice per faccia)

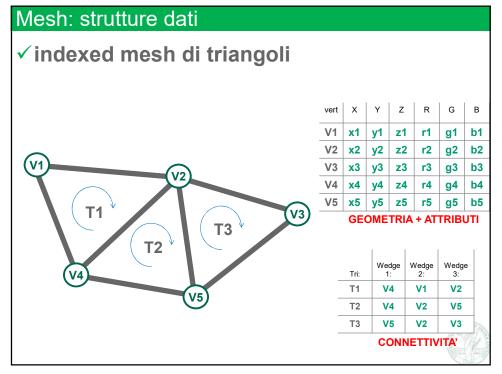
43





46





48

Mesh two-manifold e non

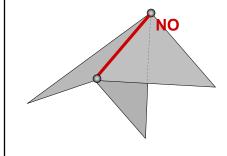
- ✓ una mesh è detta two-manifold (una "varietà due") se rappresenta in effetti una superficie
 - ⇒molti algoritmi di geometry processing necessitano che questo sia il caso!
- ✓ Non tutte le mesh (= insiemi di poligoni che condividono dei vertici e degli edge) lo sono!
 - ⇒le facce di una mesh rappresentano sempre (pezzi di) superficie tutto ok
 - ⇒su edge e vertici le cose possono andare storte
 - ⇒quali condizioni devono verificare?

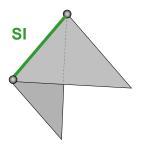


50

Edge two manifold

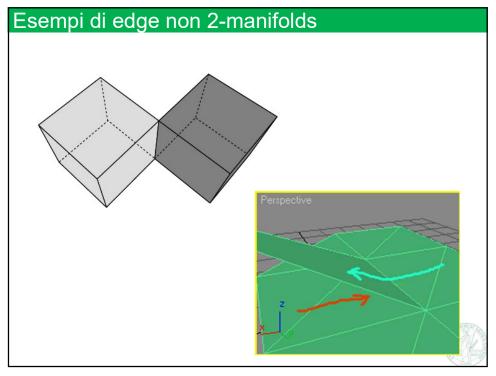
✓ un edge interno è two-manifold se è condiviso da al massimo due facce

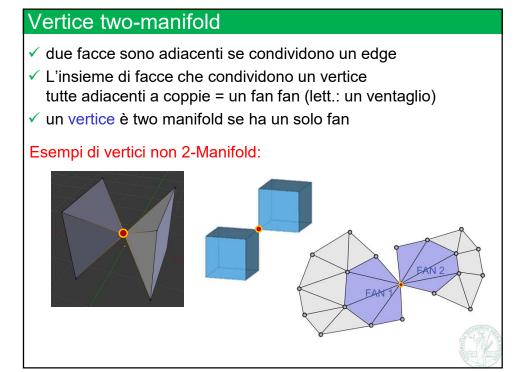






51





55